

Реферат

Авторы: Цыганов А.В., Цыганова Ю.В., Винокуров С.Д., Голубков А.В.

Правообладатель: УлГПУ

Программа: Программный комплекс «Моделирование и оценивание траектории подвижного объекта v1.0».

Аннотация: Программный комплекс предназначен для моделирования траектории подвижного объекта на основе дискретных моделей равномерного прямолинейного и кругового движения.

В программном комплексе реализованы режимы построения детерминированной или стохастической траектории, а также моделирование измерений в присутствии аддитивной гауссовой помехи с возможностью оценивания вектора состояния модели движения объекта с помощью алгоритмов оптимальной дискретной фильтрации. Результаты моделирования доступны пользователю в виде временных графиков вектора состояния и графика траектории движения объекта на фазовой плоскости, а также сохраняются в виде текстового файла.

Программный комплекс написан на языке MATLAB с реализацией графического интерфейса пользователя в среде визуального программирования GUIDE.

Работа выполнена при финансовой поддержке РФФИ (проект № 16-41-730784 «Параллельные гибридные алгоритмы параметрической идентификации математических моделей сложных технических систем»).

Тип ЭВМ: x86, x64

Язык: MATLAB

ОС: Windows

Объем программы: 46 Кб

Используемые библиотеки: Нет